

# MMI2 - TD n°3

## 1 Ecriture vectorielle

Le problème s'écrit sous la forme

$$\frac{d\mathbf{c}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{c}, \quad \mathbf{c} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -k_1 & 0 \\ k_1 & -k_2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

Pour résoudre facilement ce problème, il faut découpler les 2 équations. Pour cela, on passe dans la base des vecteurs propres car on sait que, dans celle-ci, le système est diagonal.

## 2 Expression dans la base des vecteurs propres

1. On commence par déterminer les valeurs propres

$$\lambda_1 = -k_1 \quad (2)$$

$$\lambda_2 = -k_2 \quad (3)$$

2. On en tire les vecteurs propres

$$\mathbf{K}_1 = \begin{bmatrix} k_2 - k_1 \\ k_1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\mathbf{K}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (5)$$

et la matrice des vecteurs propres

$$\mathbf{K} = \begin{bmatrix} k_2 - k_1 & 0 \\ k_1 & 1 \end{bmatrix} \quad (6)$$

3. On sait que, dans la base des vecteurs propres, le système est diagonal :

$$\frac{d\mathbf{w}}{dt} = \mathbf{\Lambda}\mathbf{w}, \quad \mathbf{w} = \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{\Lambda} = \begin{bmatrix} -k_1 & 0 \\ 0 & -k_2 \end{bmatrix} \quad (7)$$

et qu'il a pour solution

$$w_1(t) = w_{1,0} \exp(-k_1 t) \quad (8)$$

$$w_2(t) = w_{2,0} \exp(-k_2 t) \quad (9)$$

## 3 Mise en oeuvre de la solution

On connaît maintenant les expressions de  $w_1(t)$  et  $w_2(t)$ . Pour trouver la solution en fonction des conditions initiales, il faut

- trouver l'expression de  $w_{1,0}$  et  $w_{2,0}$  en fonction des concentrations initiales  $c_{1,0}$  et  $c_{2,0}$
- trouver l'expression de  $c_1(t)$  et  $c_2(t)$  en fonction de  $w_1(t)$  et  $w_2(t)$ .

On utilise :

$$\mathbf{w} = \mathbf{K}^{-1}\mathbf{c} \iff \mathbf{c} = \mathbf{K}\mathbf{w} \quad (10)$$

Donc

$$\begin{bmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{bmatrix} = \mathbf{K} \begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix} = \mathbf{K} \begin{bmatrix} w_{1,0} \exp(-k_1 t) \\ w_{2,0} \exp(-k_2 t) \end{bmatrix} \quad (11)$$

avec

$$\begin{bmatrix} w_1(t) \\ w_2(t) \end{bmatrix} = \mathbf{K}^{-1} \begin{bmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{bmatrix} \quad (12)$$

et l'on trouve

$$\mathbf{c} = \begin{bmatrix} c_{1,0} e^{-k_1 t} \\ \frac{k_1}{k_2 - k_1} c_{1,0} (e^{-k_1 t} - e^{-k_2 t}) + c_{2,0} e^{-k_2 t} \end{bmatrix} \quad (13)$$

**ATTENTION : cas particulier.** Dans le cas  $k_2 = k_1 = k$ , le dénominateur  $k_2 - k_1$  est nul. On effectue alors un développement limité des exponentielles. Après quelques calculs, on obtient :

$$c_2(t) = (k c_{1,0} t + c_{2,0}) \exp(-kt) \quad (14)$$